

# VIC

# da zero



a cura di Tommaso Pantuso

## The Disk Editor

di Luigi Tavolato

Chissà quante volte avranno desiderato andare a curiosare in un qualche floppy e scoprire i piccoli segreti che un esperto programmatore vi ha racchiuso, o ritoccare qua e là qualche sigla, qualche scritta, qualche protezione, o scoprire di settore in settore come i file sono registrati, cosa effettivamente una directory contiene, o...?

Ora potete.

Il Disk Editor rende facilmente accessibili tutti i settori del disco: visualizzarli, modificarli, cancellarli... non sarà che questione di un attimo.

Tramite il Disk Editor potrete leggere (N) e quindi editare ciascun settore usando due diverse modalità: il modo Testo (T), quando i caratteri da inserire sono accessibili da tastiera, o byte per byte (M), digitando il corrispondente valore ASCII, nel caso in cui non lo siano. Il comando «S» vi permetterà quindi di riscriverlo esattamente con tutte le modifiche apportate.

Tramite i comandi «+» e «-» potrete spostarvi avanti ed indietro su di una traccia.

Con la «L» potrete scorrere il contenuto di un file, link per link. L'Hard Copy (H) riprodurrà su carta l'immagine dello schermo. In più una piccola sorpresa: un generatore di errori di lettura (E).

Il programma si autodocumenta più che a sufficienza, attenzione però a riprodurre esattamente l'immagine video poiché il Disk Editor fa largo uso della memoria schermo e se non trova le informazioni al punto giusto potrebbero esser problemi.

### La generazione degli errori di lettura

Quando il DOS formatta un disco scrive su ciascuna traccia tutta una serie di riferimenti che gli permetteranno successivamente di individuare univocamente ciascun settore.

Ogni settore ha i suoi riferimenti caratteristici (numero della traccia, numero del settore, ID), diversi, nella loro globalità, da quelli di tutti gli altri.

Un carattere di sincronismo permetterà al DOS di posizionarsi all'inizio di ciascun settore, dopodiché, letti i riferimenti suddetti, deciderà se è quello che gli interessa o no, nel qual caso andrà a leggere il successivo. Se lo trova e tutte le informazioni coincidono con quelle che si aspettava di trovare, ricerca il carattere di sincronismo della parte del settore dedicata a contenere i dati e li legge, immettendoli nel buffer selezionato, dove rimarranno a disposizione.

Se qualcosa non va durante la ricer-

ca o la lettura, richiama la routine di errore e comunica che cosa ha riscontrato, interrompendo qualsiasi operazione stesse compiendo.

Dunque, per creare un errore di lettura, bisogna cancellare una o più di quelle informazioni a cui il DOS fa riferimento per portare a termine le operazioni richieste.

Gli errori di lettura che la routine di Generazione Errori del Disk Editor è in grado di riprodurre sono:

20: non riesce a trovare i riferimenti per identificare il settore (cancella le informazioni del Block Header).

21: non trova il carattere di sincronismo per potersi posizionare sul settore (cancella il primo Sync).

22: non trova il carattere di sincronismo del blocco dati (cancella il secondo Sync).

23: quando viene scritto un blocco dati, viene generato un carattere di controllo, detto Checksum. Se rileggendo un blocco dati, il Checksum trovato non corrisponde a quello che invece il DOS dovrebbe riscontrare, viene generato questo errore (cancella alcuni byte del blocco dati).

### Uso degli errori nelle protezioni

Dunque, con il Disk Editor, ognuno potrà creare le proprie protezioni (o ricreare quelle altrui!). Come?

È piuttosto semplice. Basta richiamare la routine per generare l'errore (E), effettuare l'operazione su di un settore del disco su cui verrà registrato il programma che vi interessa ed inserire in quest'ultimo il test per controllare se l'errore o gli errori previsti si trovano nella giusta posizione. Attenzione però a non rovinare quelli contenuti informazioni vitali per il funzionamento delle routine che si intendono proteggere. Normalmente tutti i programmi (o i file in generale) vengono registrati a cominciare dalla prima traccia disponibile, il più vicina possibile alla 18, per poi svilupparsi verso la traccia 1 o la 35. Per cui queste saranno le ultime ad essere occupate, e

## Read Errors Generator

```

0500 JMP (#0207) Alla routine di errore (#0516 o #0539)
**** Seleziona Traccia e Settore su cui operare ed attiva l'Interrupt
0503 LDA #0203 Traccia
0506 STA #0A Traccia Per buffer 2
0508 LDA #0204 Settore
050B STA #0B Settore Per buffer 2
050D LDA #E0 Comando di scrittura
050F STA #02 Comando Per buffer 2, attiva l'Interrupt del DOS
0511 LDA #02 Ad esecuzione terminata viene azzerato il comando
0513 BMI #0511 Terminato ?
0515 RTS Fine

**** Routine Per errori 20 22 23
0516 JSR #F50A Cerca l'inizio del blocco dati
0519 BIT #1000 Legge la Control Port
051C BPL #0519 e aspetta finche' non sia disponibile
051E JSR #F556 Cerca il carattere di sincronismo
0521 LDV #0205 Legge il valore del loop di Posizionamento testina
0524 LDV #0206 Legge il valore del loop di cancellazione

**** Loop di Posizionamento Testina
0527 CLV
0528 BVC #0528 Aspetta che venga completata la lettura di un byte
0529 DEY
052B BNE #0527 Ci sono altri bytes da leggere ?
052D JSR #0547 Seleziona il Modo Scrittura

**** Loop di cancellazione
0530 CLV
0531 BVC #0531
0533 DEY
0534 BNE #0530
0536 JMP #0541

**** Routine Per errore 21
0539 JSR #0547 Seleziona il Modo Scrittura
053C TRX
053D TRV
053E JSR #FDB9 Loop di cancellazione

**** Fine lavoro
- 2 -
0541 JSR #FE00 Seleziona il Modo Lettura
0544 JSR #F969 Rientra nel ciclo di lavoro del DOS

**** Seleziona la Porta di lettura/scrittura (Port A)
0547 LDA #FF
0549 STA #1003 Seleziona la Porta A in OUTPUT
054C LDA #1000
054F AND #31F
0551 ORA #300
0553 STA #1000 Seleziona Registro di Controllo Porta (PCR) a scrittura
0556 LDA #100 Carattere di Cancellazione
0558 STA #1001 Immette nella Porta A (R/W) il carattere da scrivere
055B RTS

REGISTRI : VIA 6522 2, controllo motore e testina di lettura/scrittura
1000 : Port B, registro di controllo della Porta (Status + cmd).
1001 : Port A, Porta di lettura/scrittura dati (per la R/W HEAD).
1002 : registro di direzione dati (input/output) della Porta B.
1003 : registro di direzione dati (input/output) della Porta A.
1000 : registro di controllo Porta (PCR) : seleziona lettura/scrittura.

```

| Usa della Porta B (1000)                       | I Bit |
|--|-------|
| Led & motor : STP 1                            | 0     |
| STP 0 movimento testina (Stepper motor ON/OFF) | 1     |
| Motor : Pilota9910 motore (MTR)                | 2     |
| Led ON/OFF (ACT)                               | 3     |
| Switch di Protezione scrittura                 | 4     |
| Sincronismo (SYNC)                             | 7     |

*Disassemblato della routine di generazione degli errori di lettura inserita nel Disk Editor per il drive 1541.*

solo quando il floppy sarà veramente pieno.

Dunque è meglio orientare la propria scelta verso queste anche se è molto probabile che i lavori che si intende proteggere difficilmente possano occupare tutto il dischetto, settori errati compresi.

Ad ogni modo, tramite il Disk Editor, è piuttosto semplice da controllare

se un settore è disponibile o no.

Se però volete proprio utilizzare un settore più interno di quelli suddetti, prima di scrivere qualsiasi cosa sul disco, bisogna allocarlo nella BAM tramite un comando di Block-Allocate (B-A), in modo che il DOS non tenti di utilizzarlo, generare l'errore e quindi procedere con le successive operazioni.

Molti programmi di backup, ma non tutti, non sono in grado di riprodurre questi errori, in particolar modo quelli che copiano file per file, e quindi il programma si renderà facilmente conto se è stato o no duplicato.

Le conseguenze di una scoperta di questo genere (la vendetta!) dipenderà dalla fantasia (o dalla cattiveria) del programmatore: uno scratch del disco, soluzione diretta e piuttosto brutale ma non definitiva (si può sempre fare un'altra copia e stare più attenti), o un errore ogni tanto su informazioni importanti, danno più sottile e a volte estremamente pericoloso, o un reset del sistema, piuttosto banale ma efficace, o...

Se il programma è in linguaggio macchina sarà abbastanza difficile trovare dove il test viene effettuato, praticamente impossibile se è compilato; il BASIC però non offre nascondigli sicuri.

Un test potrebbe essere, ad esempio, del tipo:

```

110 OPEN 15,8,15
120 OPEN 6,8,6 "# "
130 FOR I=1 TO 4
140 READ TR,SE,ER
150 PRINT #15,"U1:"6;0;TR;SE
160 INPUT #15,E
170 IF E < > ER THEN .... (scegliete voi!)
180 NEXTI
190 CLOSE6:CLOSE1
200 DATA 1,0,20,4,7,23
220 DATA 35,11,21,2,16,23

```

Un test abbinato ad un autostart, magari con il blocco del RUN/STOP RESTORE, renderà la vendetta ancora più difficile da fermare.

Il Disk Editor è dotato anche di una routine (R) per ricercare e visualizzare eventuali errori presenti sul disco, con tutte le informazioni necessarie per sapere dove andare a ricrearli. Questo poichè moltissime protezioni fanno largo uso di tecniche di questo genere e per superarle è necessario sapere quali operazioni eseguire e dove effettuarle.

A questo punto... in bocca al lupo! A proposito, nel programma Disk Editor, per uscire dalla Routine di Ricerca Errori mentre sta ancora operando premere X.

### Variabili e funzioni:

AP\$: contiene i doppi apici in forma grafica. Viene usato dall'Hard Copy.

BS: locazione di base dello schermo per le operazioni sul settore in memoria

C1\$ C2\$ C3\$ C4\$: contengono comandi cursore ripetitivi.

CR: contatore di caratteri per l'input pilotato.

ES <: contiene i valori dei loop e dei puntatori per il generatore di errori.

ERS: contiene la routine di generazione degli errori di lettura.

LO: locazione di memoria schermo di base per visualizzare in reverse il comando richiesto.



\$0400-\$04FF: buffer 1  
 \$0500-\$05FF: buffer 2  
 \$0600-\$06FF: buffer 3  
 \$0700-\$07FF: buffer 4  
 \$C100-\$C44E: interprete comandi  
 \$C44F-\$C822: gestione directory, buffer e numero drive  
 \$C823-\$CAAF7: routine comandi disco (S,D,N,C,R.)  
 \$CAAF8-\$CDD1: routine comandi Memory, User e Block  
 \$CDD2-\$E4FB: gestione dei file, del disco e dei canali di comunicazione  
 \$E4FC-\$E609: tabella messaggi di errore  
 \$E60A-\$E77F: routine di gestione errori  
 \$E780-\$FF0F: routine di gestione dell'I/O, dell'Interrupt, della BAM e per la formattazione  
 \$FF10-\$FFFF: vettori user ed hardware

Per comunicare con l'esterno vi sono due Versatile Interface Adapter (VIA) che la CPU vede come locazioni di memoria: ciascuno di essi ne occupa 16. Il primo (\$1800-\$180F) controlla il bus seriale e agisce da tramite dal bus interno a quello esterno. I dati che inviamo o riceviamo dal drive transitano per questa porta.

Al secondo (\$1C00-\$1C0F) è affidato l'incarico di controllo dell'hard-

ware: infatti pilota lo Stepper Motor, verifica la presenza del notch (la linguetta adesiva di protezione scrittura) e controlla la logica di lettura/scrittura delle testine. I segnali hardware sono trasmessi direttamente dal bus dati interno dei drive.

Ciascun VIA è dotato di temporizzatori (CLOCK) indirizzabili a seconda delle esigenze del DOS.

Vediamo in questa pagina e nella successiva lo schema dei VIA e la mappa delle locazioni più significative del 1541.

| Schema dei VIA                        |                               | VIA 6522 2 - Pilota99io motore e Controllo Testina di Lettura/Scrittura (R/W) |                              |
|---------------------------------------|-------------------------------|---|------------------------------|
| VIA 6522 1 - Porta Per il BUS seriale |                               | \$1C00  | Porta B, controllo Porta I/O |
| \$1800                                | Porta B (IEEE Port) data re9. | \$1C01  | Porta A, Porta di I/O        |
| \$1801                                | Porta A                       | \$1C02  | Direzione dati Porta A       |
| \$1802                                | Direzione dati Porta B        | \$1C03  | Direzione dati Porta B (R/W) |
| \$1803                                | Direzione dati Porta A        | \$1C04  | Timer 1 low                  |
| \$1804                                | Timer low                     | \$1C05  | Timer 1 high                 |
| \$1805                                | Timer high                    | \$1C06  | Timer 1 low latch            |
| \$1806                                | Timer low latch               | \$1C07  | Timer 1 high latch           |
| \$1807                                | Timer high latch              | \$1C08  | Timer 1 ON/OFF               |
| \$1808                                | Timer 1 ON/OFF                | \$1C0C  | PCR - control register (I/O) |
| \$180C                                | PCR - control register        | \$1C0D  | Interrupt Flags Register     |
| \$180D                                | Interrupt flags register      | \$1C0E  | IRQ (Interrupt ON/OFF - IER) |
| \$180E                                | IRQ                           | PB 0  | Steps del motore             |
| PB 0                                  | Dati in entrata (DATA IN)     | PB 1  | Direzione della R/W Head     |
| PB 1                                  | Dati in uscita (DATA OUT)     | PB 2  | Stepper Motor ON/WFF         |
| PB 2                                  | Clock inserito (CLOCK IN)     | PB 3  | LED ON/OFF                   |
| PB 3                                  | Clock escluso (CLOCK OUT)     | PB 4  | Flag di Protezione scrittura |
| PB 4                                  | ATN A                         | PB 5,6  | Densita' di registrazione    |
| PB 5,6                                | Indirizzo Periferica          | PB 7  | Controllo di sincronismo     |
| CB 2                                  | ATN IN                        | CA 1  | Byte disponibile             |
|                                       |                               | CA 2  | SOE                          |

```

2360 rem*** traccia e settore ***
2370 open4,4:7:print#4:print#4
2380 :
2390 printc1$;spc(31);" ":right$(str$(tr),2);"(right) ":right$(str$(se)
21:):return
2400 :
2410 :rem*** scrittura di un settore **
2420 :
2430 gosub2920:iftr<lortr>35orse>fnt(tr)then2530
2440 cr=1-(tr>9):wns=rights(str$(tr),cr):mc=2
2450 printc1$;spc(31);" (left) (left) (left) ":wns:lc=1175:gosub2690:if
w>35then2450
2460 ifw=0thenon-(tr>0)gosub2390:gosub2920:return
2470 cr=1-(se>9):wns=rights(str$(se),cr):tr=w:gosub2390
2480 printc1$;spc(35);" (left) (left) (left) ":wns:lc=1179:gosub2690:if
w>fnt(tr)then2480
2490 se=w-(cr>0)-se-(cr<1):gosub2390
2500 print#15,"b-p":"B:0:tr:se:gosub2570
2510 fori=0to7:forj=0to31:print#8,chr$(peek(bs+i*40+j)):nextj,i
2520 print#15,"u2":"8:0:tr:se:gosub2570
2530 gosub2920:return
2540 :
2550 :rem*** disk status *****
2560 :
2570 input#15,as,bs,cs,ds:ifas="00"thener=0:return
2580 sys49152:printc3$;"(down) (down) (right) (right) (right) (right) Errore (rv
s)"as"(off) Traccia (rvs)"ds"(off) Settore (rvs)"ds
2590 printspc(20-len(bs)/2);"(down) (rvs)"bs:er=1-tr:ts=0:on-(as="70
")goto2000:return
2600 :
2610 :rem*** change value *****
2620 :
2630 lc=1278:mc=3:gosub2920:printc2$;spc(14);" ":p=peek(1282):poke12
8,32
2640 gosub2680:w=w*(cr>0)-p*(cr<1):pokebs+v*40+w:gosub2920:return
2650 :
2660 :rem*** input numerico < 255 *****
2670 :
2680 wns="":cr=0
2690 getx$;x=asc(x$+z$):ifti>tm+10theni=lc+cr:gosub2050
2700 ifcr<mcandx>47andx<58thenwns=wns+x$:poke1c+cr,x:cr=cr+1
2710 ifx=20andcr>0thencr=cr-1:wns=left$(wns,cr):poke1c+cr,32
2720 ifx=1thenm=eval(wns):on-(cr<31)+or-(cr=31):ifw=0thenv=v-(w<7)+*(v>7)
2800 gosub2160:goto2770
2810 :
2820 :rem*** new block ***
2830 :
2840 gosub2920
2850 printc1$;spc(31);" ":lc=1175:mc=2:gosub2680:w1=w:ifw>35then2850
2860 ifw=0thenon-(tr>0)gosub2390:gosub2920:return
2870 printc1$;spc(35);" ":lc=1179:mc=2:gosub2680:w2=w:ifse>fnt(tr)th
en2870
2880 tr=w1:se=w2:goto2270
2890 :
2900 rem*** evidenza opzioni *****
2910 :
2920 fori=0to14:poke1o+i,fmm(peek(1o+i)):nexti:return
2930 :
2940 rem***** hard copy *****
2950 :
2960 gosub2920:open4,4:print#4:close4:ifct<>0then3060
2970 open4,4:7:print#4:print#4
2980 fori=0to17:print#4,chr$(15);
2990 forj=0to39:p=peek(1024+j)+*40
3000 ifp>128thenp=p-128:print#4,"(rvs)":
3010 ifp=34thenprint#4,ap$:goto3040
3020 p=p-(p>63andp<96)*32-(p<32orp>95)*64
3030 print#4,chr$(p);"(off)":
    
```

```

3040 nextj:print#4,chr$(8)
3050 nexti:print#4,chr$(15):print#4
3060 close4:gosub2920:return
3070 :
3080 :rem*** data varie *****
3090 :
3100 data108,7,2,173,3,2,133,10,173,4,2,133,11,169,224,133,2,165,2,48
3110 data252,96,32,10,245,44,0,28,16,251,32,86,245,172,5,2,174,6,2,184
3120 data80,254,136,208,250,32,71,5,184,80,254,202,208,250,76,65,5,32,
71,5
3130 data170,168,32,185,253,32,0,254,76,105,249,169,255,141,3,28,173,1,
2,28,41
3140 data31,9,192,141,12,28,169,0,141,1,28,96,0,0,0,0,0,0,0,3,3,22,5,
0,0,57
3150 data5,15,15,22,5,162,7,22,5
3160 data 8,128,135,128,135,128,128,15,146,169,107,133,251,169,5,133,2,
52,169
3170 data 32,72,162,0,104,160,32,145,251,136,208,251,232,224,8,240,14,
72,165
3180 data 251,105,40,133,251,144,234,230,252,76,13,192,162,0,189,57,19,
2,233
3190 data30,32,210,255,232,224,22,208,243,96,0,49,48,48,48,189,189,60,
235
3200 data116,104,102,104,63,243,96,117,110,107,96,115,110,31
3210 :
3220 :rem*** errori di lettura *****
3230 :
3240 gosub2920:gosub2100:e=0:tr=0:printc3$;"(right) (right) (right) (right) (r
ght) Creazione Errori di Lettura
3250 print"(down) (right) (right) (right) (right) (right) 21 Manca la testa del
blocco
3260 print"(right) (right) (right) (right) (right) 21 Manca il sincronismo
3270 print"(right) (right) (right) (right) (right) 22 Manca il blocco dati
3280 print"(right) (right) (right) (right) (right) 23 Manca il cecksum
3290 print"(right) (right) (right) (right) (right) 00 Fine
3300 getx$;e=e+(x$="(down) ")*((e<4)-e*(e=4))+x$="(up) ")*((4*(e=0)-(e>0
)))
3310 ifx$=chr$(13)thenon-(e<4)gosub3380:o=0:v=0:ts=0:tr=0:gosub2120:r
eturn
3320 ifti>tm+6thengosub3350
3330 goto3300
3340 :
3350 poke1472+e*40,108:tm=ti
3360 on-(ti<tm+6)goto3360:poke1472+e*40,32:tm=ti:return
3370 :
3380 ps=1469+e*40:pokeps,peek(ps)+128:pokeps+1,peek(ps+1)+128
3390 printc1$;spc(31);" ":lc=1175:mc=2:gosub2680:w1=w:ifw>35then3390
3400 ife=0thenon-(tr>0)gosub2390:sys49152:gosub2920:return
3410 printc1$;spc(35);" ":lc=1179:mc=2:gosub2680:se=w:ifse>fnt(tr)th
en3410
3420 tr=w1:gosub2390:se=w-(se-1)*(se>0)-fnt(se)*(se=0)
3430 print#15,"u1":"8:0:tr:se:gosub2570:ifertthengosub2920:return
3440 print#15,"u2":chr$(tr)chr$(se)es(e)
3450 print#15,"u3":"8:0:tr:se:sys49152:gosub2570:gosub2920:return
3460 :
3470 :rem*** ricerca blocchi errati ***
3480 :
3490 gosub2920:gosub2100:me=7:er=0:ne=0:fort=1to35:fora=0tofnt(t)
3500 printc1$;spc(31);" ":rights(str$(t),2);"(right) rights(str$(a),2)
3510 print#15,"u1":"8:0:t:me:input#15,as,bs,cs,ds
3520 ifas<>"00"thengosub3600
3530 ifas="21"thens=fnt(t)
3540 gety$;ifys$="X"orne=30thens=fnt(t):t=35
3550 nexta,t:ifne+1=erorer=0then3580
3560 gosub3640:fori=ne+1toer:printspc(5);e$(i):ifi>methengosub3640
3570 nexti
3580 gosub2120:o=0:v=0:gosub2920:return
3590 :
3600 es(er)="(rvs)"as+(off)"bs+(rvs)"cs+(right)"ds
3610 ifer<methenprintleft$(c4$,11+er):spc(5);e$(er):ne=er
3620 er=er-1:return
3630 :
3640 poke198,0:wait198,1:sys49152:printc3$;me=me+8:return
    
```

### Mappa delle locazioni del 1541

|           |   |             |   |
|-----------|---|-------------|---|
| \$00      | Comando Per buffer 0                                    | \$A7-\$AD   | Puntatori buffer Per canale in \$B2 (tabella 1)             |
| \$01      | Comando Per buffer 1                                    | \$AE-\$B4   | Puntatori buffer Per canale in \$B2 (tabella 2)             |
| \$02      | Comando Per buffer 2                                    | \$B5-\$BA   | Record basso, blocco basso                                  |
| \$03      | Comando Per buffer 3                                    | \$BB-\$C0   | Record alto, blocco alto                                    |
| \$04      | Comando Per buffer 4                                    | \$C1-\$C6   | Puntatore Per scrittura file Relative                       |
| \$05-\$06 | Traccia e settore buffer 0                              | \$C7-\$CC   | Lunghhezza Record di un file Relative                       |
| \$07-\$08 | Traccia e settore buffer 1                              | \$D4        | N. Record attuale di un file Relative                       |
| \$09-\$0A | Traccia e settore buffer 2                              | \$D5        | N. di Side Sector (dati del Record)                         |
| \$0B-\$0C | Traccia e settore buffer 3                              | \$D6        | Puntatore al Record nel Side Sector                         |
| \$0D-\$0F | Traccia e settore buffer 4                              | \$D7        | Puntatore al Record nel file Relative                       |
| \$12-\$13 | ID drive 0  | \$E7        | Tipo file (drive 0)   |
| \$14-\$15 | ID drive 1  | \$E8        | Tipo file (drive 1)   |
| \$16-\$17 | ID  | \$F2-\$F5   | Tabella comandi Per IEEE sul canale in \$B2                 |
| \$1C      | Flag Protezione scrittura (bit 4)                       | \$F6        | R/W flag (drive 0)  |
| \$20-\$21 | Flag Per movimento testina                              | \$F7        | R/W flag (drive 1)  |
| \$22-\$23 | Traccia e settore di destinazione                       | \$F9        | N. di buffer  |
| \$24-\$2C | Buffer Per l'Header nella ricerca del settore richiesto | \$FF        | Flag di errore (drive 0)                                    |
| \$30-\$31 | Puntatore al buffer Per Disk Controller (DC)            | \$100       | Flag di errore (drive 1)                                    |
| \$39      | Costante 8, identifica il Block Header                  | \$101       | DOS che ha formattato il floppy (65 -> 2A)                  |
| \$3A      | Segnale di Parità Per i dati del buffer                 | \$100-\$145 | Area di stack   |
| \$3D      | N. drive Per DC   | \$200-\$229 | Buffer Per stringa di comando                               |
| \$3F      | N. buffer Per DC  | \$22A       | N. di Parametri nella stringa di comando                    |
| \$43      | N. settori Per la traccia durante la formattazione      | \$22B-\$23B | Tabella dei canali  |
| \$47      | Costante 7, identifica il Data Block                    | \$24A       | Tipo file   |
| \$49      | Stack Pointer   | \$24D       | Codice di comando attuale (\$B0=READ, \$B0=WRITE...)        |
| \$4A      | Steps counter Per R/W HEAD                              | \$24E       | N. di settori Per traccia                                   |
| \$51      | N. traccia durante la formattazione                     | \$251       | Flag Per BAM modificata (drive 0)                           |
| \$62-\$63 | Puntatore salti indiretti Per DC                        | \$252       | Flag Per BAM modificata (drive 1)                           |
| \$65-\$66 | Puntatore Per US (UI)                                   | \$253       | Flag Per file found   |
| \$69      | Ampiezza intersector gap (10)                           | \$255       | Codice comando Per IEEE                                     |
| \$6A      | N. tentativi di lettura (4)                             | \$258       | Lunghhezza record   |
| \$6D-\$6E | Puntatore al buffer Per la BAM                          | \$259-\$25A | Traccia e Settore del Side Sector                           |
| \$6F-\$70 | Puntatore Per comandi Memory o Block                    | \$25B       | Codice di comando Per DC                                    |
| \$77      | N. Periferica +32 Per LISTEN sul BUS seriale (IEEE)     | \$26C-\$26D | Flags Per errori  |
| \$78      | N. Periferica +64 Per TALK (IEEE)                       | \$274       | Lunghhezza stringa di input                                 |
| \$79      | Flag Per LISTEN (IEEE)                                  | \$278       | Puntatore nella stringa di comando al Parametro in esame    |
| \$7A      | Flag Per TALK (IEEE)                                    | \$279       | Flag Per controllo di un file                               |
| \$7C      | Flag Per ATH (ricezione dati da IEEE)                   | \$27A       | Posizione nella stringa di comando dei due Punti (:)        |
| \$7D      | Flag Per EOI (End Of Input su IEEE)                     | \$27B-\$27F | Pos. ultimo byte di ogni Parametro nella stringa di comando |
| \$7F      | N. di Periferica  | \$280-\$284 | Traccia di un file  |
| \$80      | N. di traccia   | \$285-\$289 | Settore di un file  |
| \$81      | N. di settore   | \$28A       | Flag Per Wildcard (* o ?)                                   |
| \$82      | N. di canale  | \$28B       | Flags Per il check della linea di input                     |
| \$83      | Indirizzo secondario                                    | \$28C       | N. di drives  |
| \$84      | Indirizzo secondario                                    | \$28E       | Ultimo drive utilizzato (0/1)                               |
| \$85      | Byte di dati  | \$291       | N. settore  |
| \$8B-\$8D | Area di appoggio Per divisione                          | \$292       | Buffer Pointer Per lettura directory                        |
| \$94-\$95 | Abuale Buffer Pointer                                   | \$293       | N. settore Per lettura della directory                      |
| \$99-\$9A | Indirizzo buffer 0 (\$0300)                             | \$296       | Tipo file (1-4)   |
| \$9B-\$9C | Indirizzo buffer 1 (\$0400)                             | \$297       | 0=LOAD, 1=SAVE  |
| \$9D-\$9E | Indirizzo buffer 2 (\$0500)                             | \$298       | Flag di errore  |
| \$9F-\$A0 | Indirizzo buffer 3 (\$0600)                             | \$2B0-\$2CB | Buffer Per la Directory                                     |
| \$A1-\$A2 | Indirizzo buffer 4 (\$0700)                             | \$2D5-\$2F9 | Buffer Per messa991 sullo STATUS del drive                  |
| \$A3-\$A4 | Puntatore buffer di INPUT (\$0200)                      | \$2FA-\$2FC | N. blocchi liberi   |
| \$A5-\$A6 | Puntatore buffer messa991 (\$02D5)                      |             |   |

N.B. Alcune delle locazioni della seconda pagina di memoria, quelle usate per la gestione dei file, possono cambiare di significato a seconda di che tipo di operazione venga eseguita.

## La programmazione del 1541

Come detto in precedenza, il drive, o meglio il DOS del drive, fa largo uso delle tecniche di interrupt per svolgere contemporaneamente tutte le operazioni che gli competono.

La routine di Interrupt, oltre ad effettuare le operazioni precedentemente viste, va a controllare, tutte le volte che viene richiamata, se nelle prime cinque locazioni di memoria (\$00-\$04), ognuna corrispondente ad un ben determinato buffer, è presente un codice di comando: se lo trova, va ad eseguirlo non appena terminato il proprio lavoro (se di priorità superiore).

Questi codici sono:

| Cod. | cmd   | Descrizione   |
|------|-------|---|
| \$80 | (128) | Legge un Settore  |
| \$90 | (144) | Scriva un Settore   |
| \$A0 | (160) | Verifica un Settore   |
| \$B0 | (176) | Cerca una Traccia   |
| \$B8 | (184) | Cerca Traccia e Settore   |
| \$C0 | (192) | Si posiziona sulla Traccia 1  |
| \$D0 | (208) | Esegue il programma nel buffer  |
| \$E0 | (224) | Si posiziona sul Settore richiesto ed esegue la routine LM nel buffer |

Terminata l'operazione, il DOS riporterà, nella medesima locazione di comando che avevamo impostata, il codi-

ce identificativo dello STATUS:

| Cod. | Descrizione                          |
|------|--------------------------------------|
| \$01 | Nessun errore                        |
| \$02 | Header Block non trovato             |
| \$03 | Sincronismo non trovato              |
| \$04 | Data Block non trovato               |
| \$05 | Errore di Checksum nel Data Block    |
| \$06 | Errore di decodifica di un byte      |
| \$07 | Errore di verifica scrittura         |
| \$08 | Errore, disco protetto da scrittura  |
| \$09 | Errore di Checksum nell'Header Block |
| \$0A | Blocco dati troppo lungo             |
| \$0B | Errore, ID errata                    |

I numeri di traccia e settore vanno inseriti nelle locazioni corrispondenti al buffer da utilizzare (vedi mappa). Per muovere la testina dalla prima traccia alla quarantesima (e non oltre pena il disallineamento della testina) possiamo usare questa piccola routine:

```
10 OPEN:8,15,"I0" FOR J=1TO40
20 PRINT#1;"M-W"CHR$(5)CHR$(1)CHR$(1): REM IMPOSTA TRACCIA
30 PRINT#1;"M-W"CHR$(0)CHR$(0)CHR$(1)CHR$(176): REM MUOVE STEP, MOTOR
40 FOR J=1TO500: NEXT J: CLOSE 1
```

Supponiamo ora di voler caricare nel buffer 1 il Settore 11 della traccia 16 e di volerlo verificare:

```
10 OPEN:8,15
15 PRINT#1;"M-W"CHR$(7)CHR$(0)CHR$(2)CHR$(16)CHR$(11): REM TRK & SEC
20 PRINT#1;"M-W"CHR$(1)CHR$(0)CHR$(1)CHR$(128): REM CMD LETTURA
25 PRINT#1;"M-R"CHR$(1)CHR$(0): REM STATUS
30 GET#1,AS:IF=ASC(AS+CHR$(0)):IFA:127THEN25: REM FINITO ?
35 IFA:1THENPRINT"ERRORE",A:CLOSE:END
40 PRINT#1;"M-W"CHR$(1)CHR$(0)CHR$(1)CHR$(168): REM CMD VERIFICA
45 PRINT#1;"M-R"CHR$(1)CHR$(0): REM STATUS
50 GET#1,AS:IF=ASC(AS+CHR$(0)):IFA:127THEN45: REM FINITO ?
55 IFA:1THENPRINT"ERRORE",A
60 CLOSE 1
```

Questo è un uso piuttosto banale di questa ulteriore possibilità che il 1541 offre. Ben di più si può fare imparando ad usare le porte di I/O, ed in particolare il VIA 2. Ciò però comincia ad implicare una buona conoscenza dell'assembler del 6052 e delle porte di Input/Output.

Vediamo come selezionare questa porta in lettura e scrittura:

```
Write Mode 0500 LDA #0FF
            0502 STA $1C03 ; Porta A in OUTPUT
            0505 LDA $1C0C
            0508 AND #1F
            050A ORA #0C0
            050C STA $1C0C ; PCR in modo scrittura
```

Dopodiché per scrivere un qualsiasi carattere su disco bisogna immetterlo nella porta I/O (\$1C01). Il nuovo byte che verrà scritto sul disco sarà costituito non da 8 bit ma da 9: l'ulteriore bit è un bit di controllo e serve da riscontro per verificare che il byte sia stato registrato correttamente, è comunque un'informazione che viene totalmente gestita dal 1541.

Quando è stata completata la scrittura del byte viene messo in ON il bit di overflow del 6502.

Scriviamo, ad esempio, 3 volte \$90 sul floppy:

```
0510 LDX #03
0512 LDA #90
0514 STA $1C01 ; carattere da scrivere
0517 CLV
0518 BVC #0518 ; byte completo ?
051A DEX
051B BNE #0517
```

Attenzione però ad usare questa routine solo dopo aver posizionato la testina di registrazione al punto giusto, altrimenti...

```
Read Mode 0520 LDA $1C0C
           0523 ORA #E0
           0525 STA $1C0C ; PCR in modo lettura
           0528 LDA #00
           052A STA $1C03 ; Porta A in INPUT
```

Possiamo passare in modo lettura anche effettuando un semplice JSR \$FE00.

Per leggere 32 byte ed immetterli nel buffer 0 (\$300) scriveremo:

```
0530 LDY #20
0532 LDX #300
0534 CLV
0535 BVC #0535
0537 LDA $1C01
053A STA $0300,X
053D INX
053E DEY
053F BNE #0534
```

Componiamo ora queste routine in modo da generare l'errore di lettura 20, diciamo, sul settore 3 della traccia 6. Dovremo pertanto cancellare uno o più caratteri del Block Header in modo che il DOS non sia più in grado di riconoscerlo.

Supponiamo di voler cancellare solo il terzo carattere dell'Header di questo settore. Il programma sarà costituito da due parti, una in BASIC, residente nel C64 con compito di pilota, ed una in LM, residente nel 1541 con il compito di esecutrice, LMS sia la variabile stringa contenente la routine da scrivere nel drive:

```
10 OPEN1,0,15,"10": OPENS,8,6,"#0"
20 INPUT#1,ER: IFER>19THEN90
30 PRINT#1,"B-P"6,0
40 PRINT#6,LMS
50 PRINT#1,"M-W"CHR$(5)CHR$(0)CHR$(2)CHR$(6)CHR$(2): REM LM ROUTINE
60 PRINT#1,"M-W"CHR$(0)CHR$(0)CHR$(1)CHR$(224): REM CMD #E0
70 PRINT#1,"M-R"CHR$(0)CHR$(0)
80 GET#1,A# A=RSC(A#): IFA>127THEN70: REM WAIT
90 PRINT A: CLOSE6: CLOSE1
```

La routine LM sarà:

```
0300 JSR $FE00 ; seleziona modo lettura (Per Precauzione)
0303 JSR $F50A ; siamo nel Header GAP del settore 2, la routine $F50A
           ; posiziona la testina all'inizio del suo blocco dati
0306 BIT $1C00
0309 BPL #0306 ; aspetta che la Control Port sia disponibile
030B JSR $F556 ; cerca il sincronismo del settore successivo (6)
030E LDX #03 ; numero di bytes da ignorare
0310 CLV ; azzerà il bit di overflow
0311 BVC #0311 ; aspetta che un byte venga letto
0313 DEX
0314 BNE #0310 ; sono stati letti tutti ?
0316 LDA #0FF
0318 STA $1C03 ; seleziona la Porta A in OUTPUT
031B LDA $1C0C ; PCR
```

```
031E AND #1F
0320 ORA #C0
0322 STA $1C0C ; seleziona PCR in scrittura
0324 LDA #00 ; carattere di cancellazione
0326 STA $1C01 ; I/O Port
0329 CLV
032A BVC #032A ; hai cancellato ?
032C JSR $FE00 ; seleziona il modo lettura
032F JMP $F969 ; rientra nel ciclo di lavoro del DOS
```

Se ora tenteremo di leggere il settore appena modificato, il DOS, dopo aver sbatacchiato un po' la testina sul fermo pensando ad un disallineamento, ci risponderà laconicamente «20,READ ERROR,2,6».

Per ottenere un errore 22 dovremo cancellare i caratteri dopo il ventesimo, mentre per il 23 quelli dopo il 50 circa.

Per ottenere il 21 il metodo più semplice è di cancellare una traccia o una buona porzione di essa. Per far ciò è comodo utilizzare la routine del DOS a \$FDB9 che effettua due loop annidati: il registro X dovrà contenere il valore per il loop esterno mentre il registro Y per quello interno. Un altro modo, meno semplice, è di cancellare il sincronismo dell'Header del settore prescelto.

Gli errori di lettura 27 e 29 sono un po' più complessi da realizzare, presupponendo conoscenze estremamente approfondite delle tecniche e delle routine di formattazione. Per ottenere il primo su una traccia bisognerebbe formattarla adottando un diverso criterio di codifica del Checksum dell'Header, mentre, per ottenere il secondo dovremmo formattarla con un ID diverso. Tentativi di ottenere questi errori tramite semplici cancellazioni danno risultati evanescenti: qualche volta riesce ma nella maggior parte dei casi non si approda a nulla.

La precedente routine si può ottimizzare parametrizzando, in modo da non doverla riscrivere ogni volta che si voglia creare un nuovo errore. La stringa di comando, come abbiamo visto nella mappa del 1541, viene memorizzata nel buffer ad essa riservato, residente da \$200 a \$228, pertanto in esso verranno immessi i nuovi parametri.

La versione migliorata è:

```
10 OPEN 1,0,15,"10"
20 OPEN 6,0,6,"#2"
30 PRINT#1,"B-P"6,0
40 PRINT#6,LMS
50 L1=3: REM LOOP 1
55 L2=4: REM LOOP 2
60 TR=6: REM TRACCIA
65 SE=2: REM SETTORE-1
70 CMD = 224: REM COMANDO
80 PRINT#6,"UD:"CHR$(TR)CHR$(SE)CHR$(CMD)CHR$(L1)CHR$(L2)
90 CLOSE6: CLOSE1
```

```
0500 JMP #0516
0503 LDA #0203
0505 STA #0A ; TRACCIA
0507 LDA #0204
050A STA #0B ; SETTORE
050C LDA #0205
050F STA #02 ; COMANDO
0511 LDA #02 ; STATUS
0513 BMI #0511 ; FINITO ?
0515 RTS
0516 JSR $F50A
0519 BIT $1C00
051C BPL #0519
051E JSR $F556 ; Cerca il carattere di sincronismo
0521 LDY #0205 ; LOOP 1
0524 LDX #0206 ; LOOP 2
0527 CLV
0528 BVC #0528
052A DEY
052B BNE #0527
052D LDA #0FF
052F STA $1C03
0532 LDA $1C0C
0535 AND #1F
0537 ORA #C0
0539 STA $1C0C
053C LDA #00
053E STA $1C01
0541 CLV
0542 BVC #0542
0544 DEX
0545 BNE #0541
0546 JSR $FE00
0544 JSR $F969
```

Abbiamo così visto un altro modo di usare i comandi USER, così da poter inviare più parametri di quelli previsti sfruttando contemporaneamente la possibilità che hanno di effettuare dei salti all'interno del buffer #2.



## QUEL CHE SI DICE AVERE LE SPALLE AL COPERTO

Il primo personal computer, l'Apple II, giunge in Italia nel 1979. Nel 1979 si costituisce la Automazione Sistemi Elettronici Microcomputers srf, con l'intento di sviluppare la propria presenza principalmente nel mercato dell'elettronica industriale. Aver scommesso nell'informatica già da subito, seguendo l'onda montante dei primi PET COMMODORE, APPLE II e dell'M20 OLIVETTI fa della ASEM, nel frattempo trasformata in S.p.A., una delle aziende più "vecchie" nel settore. Un'azienda a cui di "rumore" piace farne con le cose, con i risultati piuttosto che con le chiacchiere. Vi presentiamo pertanto la ASEM di oggi, risultato di indubbi successi di vendita, di capacità imprenditoriale e tecnica: un'azienda dal futuro sicuro. La progettazione della piastra elettronica, la realizzazione del ma-

ster e degli impianti da cui si ottiene il circuito stampato, la successiva saldatura dei componenti, le fasi di collaudo sono gli "steps" che il prodotto compie prima di essere immesso sul mercato o di essere avviato all'assemblaggio dei computers. Nella scelta dei componenti si vincono e si perdono molte battaglie. Alla ASEM abbiamo salda una convinzione: il costo di un computer non è il prezzo che si paga: guasti, malfunzionamenti e inaffidabilità sono cose che devono essere messe in bilancio al momento dell'acquisto, come la serietà del produttore. È per questo che utilizziamo solo drives TOSHIBA, dischi fissi della NEC, tastiere CHERRY e PREH, alimentatori switching costruiti in conformità alle normative europee su nostre specifiche da una primaria azienda italiana.



Una fase del collaudo delle schede prima del montaggio dei computers. Sotto, una fase della realizzazione del master.



La forza vendite Asem è presente, in Italia, in quasi tutte le regioni: è attualmente allo studio la realizzazione di centri territoriali di assistenza tecnica.

|                      |                    |              |
|----------------------|--------------------|--------------|
| Piemonte/Val d'Aosta | Mar Due Snc        | 011/3290769  |
| Lombardia            | PC Plus Srl        | 02/2841544/5 |
| Veneto/Trentino A.A. | ECO Srl            | 045/916476   |
| Friuli V.G.          | Lucio Rodaro       | 0432/962282  |
| Emilia Romagna       | Marco Giannasi     | 0522/294805  |
| Toscana/Umbria       | G. Presentini e C. | 055/973151   |
| Lazio                | Luigi Ricci        | 06/6237040   |
| Campania/Calabria    | S. Barbagallo      | 081/414994   |
| Puglia/Basilicata    | N.R. Cavallo       | 080/330499   |

 **ASEM**

Asem spa  
Zona artigianale - Buia (UD)  
telef. 0432/962282 telex 450608

## COME USARCI AL MEGLIO

La espansione territoriale della ASEM in Italia e la costante crescita del numero di clienti e di fatturato ci ha imposto l'introduzione di alcuni aspetti organizzativi che devono essere conosciuti dai nostri clienti affinché essi possano trarre il massimo dei vantaggi da questi nuovi servizi.

### Ordini

Per l'inoltro degli ordini, i signori rivenditori quando non vogliono contattare l'Agente di zona, possono trasmetterli direttamente all'Ufficio Vendite, che provvede inoltre all'invio della documentazione anche agli utenti finali avendo cura di indicare il punto vendita più vicino.

### Hot Line

Una hot line facente capo all'Ufficio Tecnico è a disposizione per risolvere ogni problema di natura hardware. La hot line è attiva il pomeriggio e risponde al numero 0432/961014.

### Assistenza

Sia le parti meccaniche sia le parti elettroniche sono soggette a guastarsi: è nell'ordine delle cose. Ciò che importa è avere le risorse tecniche ed umane in grado di intervenire in tempi accettabili; a tale fine va contattato l'Ufficio Assistenza.

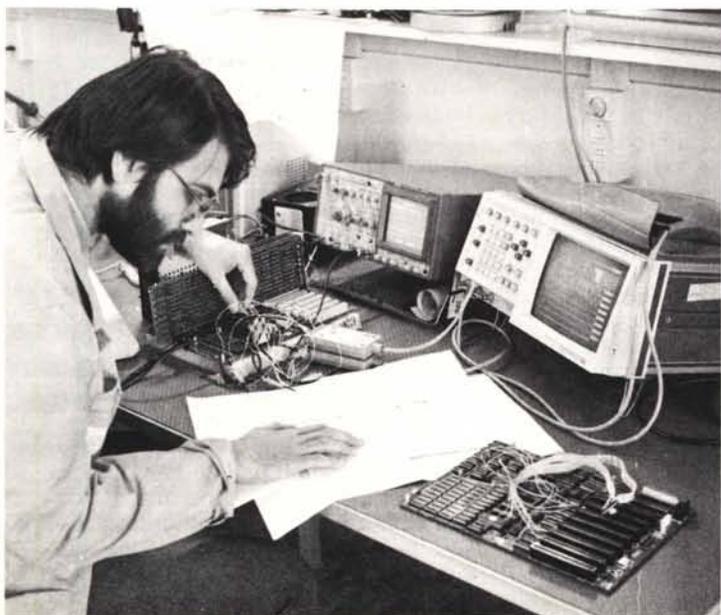
### Spedizioni

ASEM si è sempre distinta per la celerità e la flessibilità nell'evasione degli ordini (di questa stessa opinione sono i clienti che ci seguono da anni); ciò non vuol dire che alle volte non serva sollecitare una spedizione o una riparazione che tarda.



Telefonateci o veniteci a trovare: imparerete a chiamarci per nome.

**ASEM  
LO  
STANDARD  
E LA  
DIFFERENZA**



## THOMPSON È UNA MANNA PER GLI OCCHI

Cinque sono i modelli che compongono la gamma di monitor a colori della THOMPSON. Le caratteristiche comuni a tutti i modelli sono l'utilizzo di CRT di alta qualità antiriflesso e con sfondo nero per far meglio risaltare colori e caratteri.

Due sono i modelli di monitor a colori; il CM31311 SIR ed il CM31481 SIR, entrambi a 12". Si distinguono per la capacità risolutiva del tubo: il primo modello ha capacità pari a 0.31 mm DOT PITCH e 14 MHz di banda passante, mentre il secondo a 0.48 mm DOT PITCH e stessa banda passante. Entrambi vengono pilotati dall'adattatore grafico colore

del PC IBM. I due modelli a 14", CM36382 SIR e CM36512 VPIR, anch'essi si distinguono per la definizione del tubo, rispettivamente di 0.38 mm e di 0.51 mm DOT PITCH, con la stessa banda passante di 12 MHz. I dati relativi alla risoluzione sono analoghi ai 2 modelli a 12". Per la scheda ENHANCED GRAPHIC ADAPTER prodotta dalla IBM, THOMPSON ha progettato un modello specifico in grado di rispondere al meglio alle caratteristiche grafiche dell'adattatore. Riesce pertanto a visualizzare 650 H per 350 V punti con ben 64 colori possibili, disponendo di sincronismi automatici a 15.7 e a 22.0 KHz.